

SONDERAUSSTATTUNG FÜR WR

Für Danrobotics Standard-Schweißzellen mit Manipulator



Suchfunktion
Mit einer Suchfunktion kann der Roboter die Schweißfuge auf dem Werkstück finden und sich entsprechend einstellen. Beispiele für Suchfunktionen sind die Nahtsuche und Nahtverfolgung.



Reinigungsstation
Mit einer automatischen Reinigungsstation reinigt der Roboter die Schweißdüse von Schweißspritzern.



BullsEye
Mit BullsEye überprüft und korrigiert der Roboter automatisch seinen Schweißpunkt (TCP).



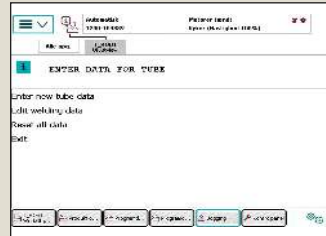
Automatischer Werkzeugwechsel
Mit einem automatischen Werkzeugwechsel kann der Roboter während des Betriebs automatisch zwischen mehreren verschiedenen Prozessen wechseln. Darüber hinaus kann der Roboter mit einem Greifer ausgestattet werden, so dass er Teile aus einem Magazin in die Vorrichtung laden und bei Bedarf das Teil nach dem Schweißen selbst entnehmen kann.



Schweißvorrichtung
Die Schweißroboterzelle kann mit einer Vorrichtung geliefert werden.



Automatische Datenerfassung
Erfassung der Nachverfolgbarkeit jedes geschweißten Teils sowie Erfassung der Produktivität und eventueller Produktionsstopps.



Parametrische Programmierung
Automatische Programmierung nach den Werkstückdaten.



Manuelle Drehung
Manuelle Drehung von Vorrichtungen/Werkstücken im Manipulator, wenn der Roboter nicht schweißt.



Wechsel der Stromdüse
Automatischer Wechsel der Stromdüse ohne Produktionsstopp.



Automatischer Wechsel des Schweißsystems
Der automatische Wechsel des Schweißsystems kann implementiert werden, wenn verschiedene Schweißprozesse während desselben Zyklus verwendet werden, z.B. von WIG auf MIG/MAG wechseln.



Barcode-Scanner oder RFID Chip
Um Fehlladungen zu vermeiden, kann ein Barcode-Scanner oder RFID Chip automatisch neue Programme laden.



Automatisches Abschlacken
Automatisches Abschlacken nach dem Schweißen mit Nadelhammer oder Druckluft.



Kontrollmessung der Wolframelektrode
Automatische Kontrollmessung der Wolframelektrode, um eine schlechte Schweißung zu vermeiden, falls erforderlich, kann der Schwannenhals automatisch ersetzt werden.



Laden von Teilen in die Spannvorrichtung
Automatisches Laden der Spannvorrichtung mit Teilen in den Manipulator. FMS-Losgröße bis zu 1 Stück ohne Rüstzeit.



DANROBOTICS

Haberstraße 23
24537 Neumünster
+49 152 0907 9696
kontakt@danrobotics.de
www.danrobotics.de